

AI Training Data Generation

# RoboGen IMG

AI 학습용 이미지 · 어노테이션 데이터셋 데이터셋 제공  
지도 기반 표적 배치 · 촬영 조건 · 환경 조건 설정



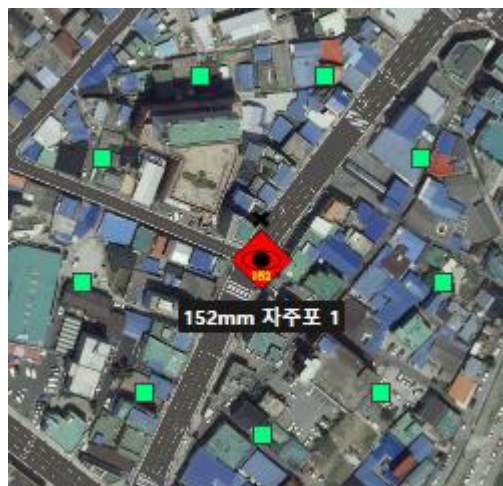
# RoboGen Img

지도에서 표적과 촬영 위치를 설정하고, 카메라 조건과 환경 조건을 반영해 AI 학습용 합성 이미지와 어노테이션 데이터를 제공합니다.

## Quick Facts

- AI 학습용 합성 이미지** 영상 인식 AI 모델 학습 검증용 이미지 제공
- 어노테이션 데이터** 원본 이미지와 객체 정답 라벨 데이터 제공
- 지도 기반 표적 · 촬영 설정** 지도에서 표적 위치, 촬영 지점, 카메라 조건 설정
- 카메라 시점 · 촬영 경로** 다각도 시점과 패턴 경로 촬영 조건 구성

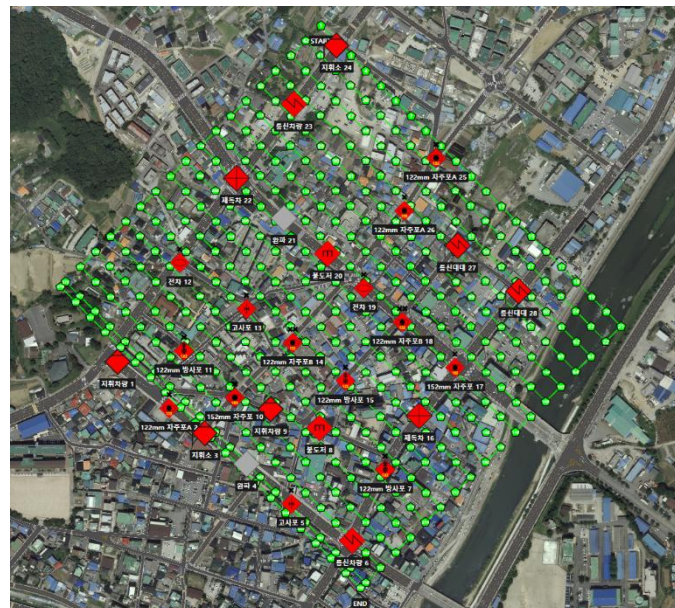
## 운용 구성



표적 중심 촬영



지역 중심 촬영



경로 촬영

| 촬영 방식    | 촬영 기준                     | 주요 설정 항목                      | 데이터 생성 방식            |
|----------|---------------------------|-------------------------------|----------------------|
| 표적 중심 촬영 | 각 표적 위치를 중심으로 촬영 위치 생성    | 표적 종류 · 위치<br>카메라 거리 · 틸트     | 표적 주변 9개 다각도 이미지 생성  |
| 지역 중심 촬영 | 지정한 촬영 기준점을 중심으로 촬영 위치 생성 | 촬영 기준점 위치<br>카메라 거리 · 틸트      | 기준점 주변 9개 다각도 이미지 생성 |
| 경로 촬영    | 시작점 · 종료점으로 구성한 격자 경로     | 고도 · 틸트 · 회전각<br>이동거리 · 촬영 간격 | 경로의 각 촬영점에서 생성       |

지도 기반 표적 배치, 촬영 조건 설정, 환경 조건 반영을 통해 AI 학습용 이미지와 어노테이션 데이터를 제공합니다.

## | 핵심 기능

### 3가지 촬영 방식 지원

- 01 표적 중심, 지역 중심, 경로 촬영 방식을 지원합니다.



### 카메라 촬영 조건 설정

- 02 거리·틸트·고도·회전각·촬영 간격을 설정합니다.

### 표적 구성·랜덤화

- 03 다양한 표적을 배치하고 표적 종류와 위치를 무작위로 구성할 수 있습니다.



### 오토 라벨링·데이터 생성

- 04 일반 이미지와 바운딩 박스 이미지, YOLO 라벨을 자동 생성합니다.

조건별 어노테이션 이미지 생성

## | 적용 범위

| 제품 형태              | 주요 목적                 | 모의 항목              | 연동 대상               | 활용 분야            |
|--------------------|-----------------------|--------------------|---------------------|------------------|
| AI 학습 이미지<br>생성 SW | 합성 이미지 ·<br>라벨 데이터 생성 | 표적·촬영 조건<br>·환경 조건 | 영상 인식 AI<br>학습 · 검증 | 감시·정찰 및<br>표적 식별 |